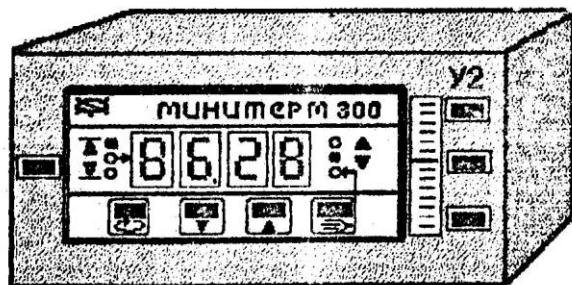


**МЗТА** ОТКРЫТОЕ АКЦИОНЕРНОЕ ОБЩЕСТВО  
"МОСКОВСКИЙ ЗАВОД ТЕПЛОВОЙ АВТОМАТИКИ"

Прибор регулирующий  
с импульсным выходом

МИНИТЕРМ.0 - У.2

Техническое описание и инструкция по эксплуатации  
ГЕ 3.222.096 ТО



1997 г.

## СОДЕРЖАНИЕ

<b>1. ВВЕДЕНИЕ</b>	
<b>2. НАЗНАЧЕНИЕ И ОБЛАСТЬ ПРИМЕНЕНИЯ</b>	
<b>3. ТЕХНИЧЕСКИЕ ДАННЫЕ</b>	
<b>4. УСТРОЙСТВО И РАБОТА ПРИБОРА</b>	
4.1. Конструкция и установка на щите	3
4.2. Функциональная схема	4
<b>5. ПОРЯДОК РАБОТЫ ОПЕРАТОРА</b>	7
<b>6. ПОРЯДОК РАБОТЫ НАЛАДЧИКА</b>	7
<b>7. СХЕМЫ ПОДКЛЮЧЕНИЯ. УКАЗАНИЯ ПО МОНТАЖУ</b>	7

## РИСУНКИ

- Рис. 1. Габаритные и установочные размеры  
Рис. 2. Функциональная схема прибора МИНИТЕРМ 0-У.2  
Рис. 3. Схемы подключения аналоговых и дискретных входных сигналов  
Рис. 4. Варианты подключения выходных цепей и цепей интерфейсной связи

## ПРИЛОЖЕНИЕ

Техническое описание и инструкция по эксплуатации регулятора МИНИТЕРМ 300.01 (Пр 3.222.000-03 ТО)

## 1. ВВЕДЕНИЕ

Комплекс приборов регулирующих с импульсным выходом МИНИТЕРМ-У.2 разработан на базе регуляторов микропроцессорных МИНИТЕРМ 300.

Приборы серии МИНИТЕРМ-У.2 выполняют все функции регуляторов серии МИНИТЕРМ 300 (см. технические описания и инструкции по эксплуатации (ТО) на регуляторы этой серии), обеспечивая дополнительно:

- ⇒ усиление по мощности для управления непосредственно однофазным электродвигателем исполнительного механизма либо мощным пусковым устройством;
- ⇒ гальваническую изоляцию выходных цепей;
- ⇒ ручное управление и индикацию положения исполнительного механизма, независимые от регулятора МИНИТЕРМ 300;
- ⇒ сигнализацию отказа и предельных отклонений при помощи встроенных реле;
- ⇒ питание непосредственно от сети 220 В, 50 (60) Гц;
- ⇒ подключение внешних соединений к клеммнику с винтовыми зажимами, без трудоемкой распайки штепсельного разъема.

В состав комплекса входят приборы:

- ◊ МИНИТЕРМ.0-У.2 - для работы с датчиками 0-5 мА; 0(4)-20 мА; 0-10 В; 0-50 мВ; 0-10 В постоянного тока (на базе МИНИТЕРМ 300.01);
- ◊ МИНИТЕРМ.2-У.2 - для работы с одним или двумя термометрами сопротивления (на базе МИНИТЕРМ 300.21);
- ◊ МИНИТЕРМ.3-У.2 - для работы с термопарами (на базе МИНИТЕРМ 300.31).

## 2. НАЗНАЧЕНИЕ И ОБЛАСТЬ ПРИМЕНЕНИЯ

Приборы регулирующие МИНИТЕРМ-У.2 (в дальнейшем приборы) предназначены для автоматизации паровых и водогрейных котлов малой мощности (например, серии ДЕ), печей и сушильных камер, водо- и воздухогодогревателей, приточных вентиляционных установок, систем теплоснабжения, а также многих других процессов и установок.

Приборы МИНИТЕРМ-0-У.2 полностью заменяют приборы РС29.0 и выполнены на той же конструктивной базе.

Приборы рассчитаны на работу с датчиками унифицированных сигналов постоянного тока и напряжения, а также с потенциометрическими (реостатными) датчиками.

Условия эксплуатации приборов соответствуют ТО на МИНИТЕРМ 300.01 (Пр 3.222.060-03 ТО), прилагаемому к настоящему техническому описанию. В дальнейшем ссылки на этот документ даны в квадратных скобках : [ ТО ]

## 3. ТЕХНИЧЕСКИЕ ДАННЫЕ

### 3.1. Типы и количество подключаемых датчиков:

- ◊ до четырех датчиков 0-5 мА; 0(4)-20 мА; 0-50 мВ; 0-10 мВ постоянного тока;
- ◊ один реостатный датчик указателя положения исполнительного механизма (полное сопротивление датчика от 100 до 500 Ом).

#### *Примечания.*

1. Сигналы 0-50 мВ подаются на входы прибора непосредственно, сигналы 0-10 В; 0-5 мА; 0(4)-20 мА - через устройства соответственно ВП10М; ВП05М; ВП20М, входящих в комплект поставки.
2. Вместо датчиков постоянного тока могут подключаться до трех реостатных (потенциометрических) датчиков сопротивлением до 2,2 кОм.

### **3.2 Импульсный выход**

по трехпроводной схеме ("большое" - "меньшее") с гальванической изоляцией выходных цепей, коммутирующая способность до 220 В переменного тока частотой 50 (60) Гц, мощность нагрузки от 10 до 100 ВА.

### **3.3 Дискретные выходы**

контактные дискретные выходы трех встроенных реле, каждое из которых имеет одну гальванически изолированную группу нормально разомкнутых контактов с коммутирующей способностью:

- ⇒ до 220В; 0,45А постоянного тока при активной нагрузке;
- ⇒ до 220В; 0,15А переменного тока 50-1000 Гц при активной нагрузке;
- ⇒ до 115В; 0,75А переменного тока 50-1000 Гц при индуктивной нагрузке,  $\cos \varphi \geq 0,8$ ;
- ⇒ до 30В; 0,45А постоянного тока при индуктивной нагрузке,  $t \leq 0,015\text{с}$ .

**3.4. Аналоговый выход:** 0-5 мА постоянного тока на нагрузку до 2 кОм.

**3.5. Питание:** от сети переменного тока  $220^{+22}_{-33}$  В, 50 (60) Гц.

**3.6. Потребляемая мощность:** не более 10 ВА.

**3.7. Габаритные размеры:** 60 x 160 x 325 мм.

**3.8. Масса:** не более 3,6 кг.

**3.9. Точность установки задания, тип интерфейсной связи и резервного питания:** соответствуют разделу 3 [ТО]

## 4. УСТРОЙСТВО И РАБОТА ПРИБОРА

### 4.1. Конструкция и установка на щите

Конструктивно прибор (см. рис. 1) представляет собой шасси 2 с передней панелью 3, вставляемое в металлический корпус 1. На шасси установлены: регулятор **МИНИТЕРМ 300.01** (без корпуса), источник питания, усилитель мощности, узел указателя положения и три встроенных реле. Для подключения регулятора **МИНИТЕРМ 300.01** используется штекерный разъем, что дает возможность его оперативной замены.

Внешние соединения подключаются к клеммнику 4, жестко закрепленному на корпусе и имеющему 30 клемм с винтовыми зажимами. Шасси подвижно относительно корпуса, при этом связь с клеммником обеспечивается плоским складывающимся жгутом.

На передней панели расположены: лицевая панель **МИНИТЕРМ 300.0** ( см. п.4.1 [ ТО ] ), стрелочный указатель положения исполнительного механизма (УП), кнопка с фиксацией переключателя "А" (автомат) - "Р" (ручное), две кнопки без фиксации для ручного управления ("Б" - больше, "М" - меньше), а также кнопка 5 замка, фиксирующего шасси относительно корпуса.

Для частичного извлечения шасси из корпуса без нарушения внешних соединений необходимо утопить кнопку 5 и потянуть шасси за переднюю панель на себя. При этом открывается доступ к потенциометрам 6 ("0", "100") для подстройки диапазона действия УП, а также к пружине узла крепления регулятора **МИНИТЕРМ 300.01** (на левой боковой стенке шасси). Для извлечения регулятора из шасси следует оттянуть пружину с помощью отвертки, другой отверткой через отверстие в шасси подвинуть регулятор, после чего извлечь его за рамку лицевой панели.

Монтаж прибора - щитовой утопленный, на вертикальной панели. Крепление прибора к щиту осуществляется с помощью рамы 7, которая надевается на корпус свади и крепится к нему винтами 8.

## 4.2. Функциональная схема

Функциональная схема прибора показана на рис. 2.

Прибор воспринимает до четырех входных сигналов  $X_{\text{P}}$ ,  $X_{\text{Y}}$ ,  $X_{\text{E}}$ ,  $X_{\text{B}}$ . Сигнал  $X_{\text{Y}}$  является сигналом датчика, измеряющего регулируемый параметр. Сигналы  $X_{\text{Y}}$ ,  $X_{\text{E}}$ ,  $X_{\text{B}}$  могут использоваться в качестве корректирующих (если это необходимо). Кроме того к прибору могут быть подключены дискретные сигналы  $q_1$ ,  $q_2$  (контактные или бесконтактные ключи), а также реостатный датчик указателя положения исполнительного механизма (УП ИМ). Последний воздействует на стрелочный индикатор УП и на вход  $X_{\text{Y}}$  **МИНИTERM 300.01**, что дает возможность отслеживать положение ИМ как по стрелочному индикатору, так и по цифровому дисплею (параметр  $h$ . - см. п. 4.2 [ТО]).

Импульсный выход  $Z1$ ,  $Z2$  **МИНИTERM 300.01** подключен ко входу усилителя мощности УМ через переключатель управления "А" (автомат) - "Р" (ручное). В положении "А" УМ управляет автоматически импульсным выходом  $Z1$ ,  $Z2$ , в положении "Р" - вручную от кнопок "Б" (больше) - "М" (меньше). Усилитель мощности управляет исполнительным механизмом ИМ или каким-либо пусковым устройством (например, магнитным контактором - см. рис. 4), обеспечивая при этом гальваническое разделение цепей.

К дискретным выходам **МИНИTERM 300.01**  $Z0$  ("отказ"),  $Z3$  ("верхнее предельное отклонение"),  $Z4$  ("нижнее предельное отклонение") подключены реле соответственно К1, К2, К3. Нормально разомкнутые контакты указанных реле выведены на клеммник прибора и используются в цепях сигнализации и блокировок.

Аналоговый выход  $U2$  может быть использован для подключения внешнего регистратора регулируемого параметра (см. п. 6.7.2 [ТО]).

Использование интерфейсного входа-выхода см.пп.1; 8.4 [ТО].

## ПОРЯДОК РАБОТЫ ОПЕРАТОРА

Порядок работы оператора описан в разделе 5 [ ТО ]. Дополнительно оператор имеет возможность пользоваться аппаратурой станцией управления, независимой от **МИНИТЕРМ 300.01**.

Для перехода к ручному управлению следует утопить кнопку "A" - "P". После этого можно управлять исполнительным механизмом нажимая кнопки:

"**M**" - чтобы уменьшить регулируемый параметр,

"**B**" - чтобы увеличить регулируемый параметр.

Степень своего действия на исполнительный механизм оператор контролирует по стрелочному индикатору "**Θ**", а также по цифровому дисплею, вызвав на него параметр **h**. (см. п. 5.2.4 [ ТО ]).

## 6. ПОРЯДОК РАБОТЫ НАЛАДЧИКА

Порядок работы наладчика описан в разделе 6 [ ТО ]. Дополнительно необходимо настроить диапазон действия стрелочного индикатора УП ИМ ("**Θ**"). Для этого следует выдвинуть шасси прибора из корпуса ( см. п. 4.1 ) и произвести следующие операции:

- ◊ при положении датчика УП ИМ, соответствующем полностью закрытому регулирующему органу, потенциометром "0" установить стрелку индикатора на деление "0%";
- ◊ при положении датчика УП ИМ, соответствующем полностью открытому регулирующему органу, потенциометром "100" установить стрелку индикатора на деление "100%".

Одновременно с этими операциями целесообразно настроить диапазон изменения параметра **h**. (см. п. 6.7 [ ТО ].

## 7. СХЕМЫ ПОДКЛЮЧЕНИЯ. УКАЗАНИЯ ПО МОНТАЖУ

Схема подключения внешних цепей к прибору показана на рис.2. Варианты подключения аналоговых и дискретных входных

сигналов приведены на рис.3, выходных цепей и цепей интерфейсной связи - на рис. 4. Все соединений выполняются медным проводом.

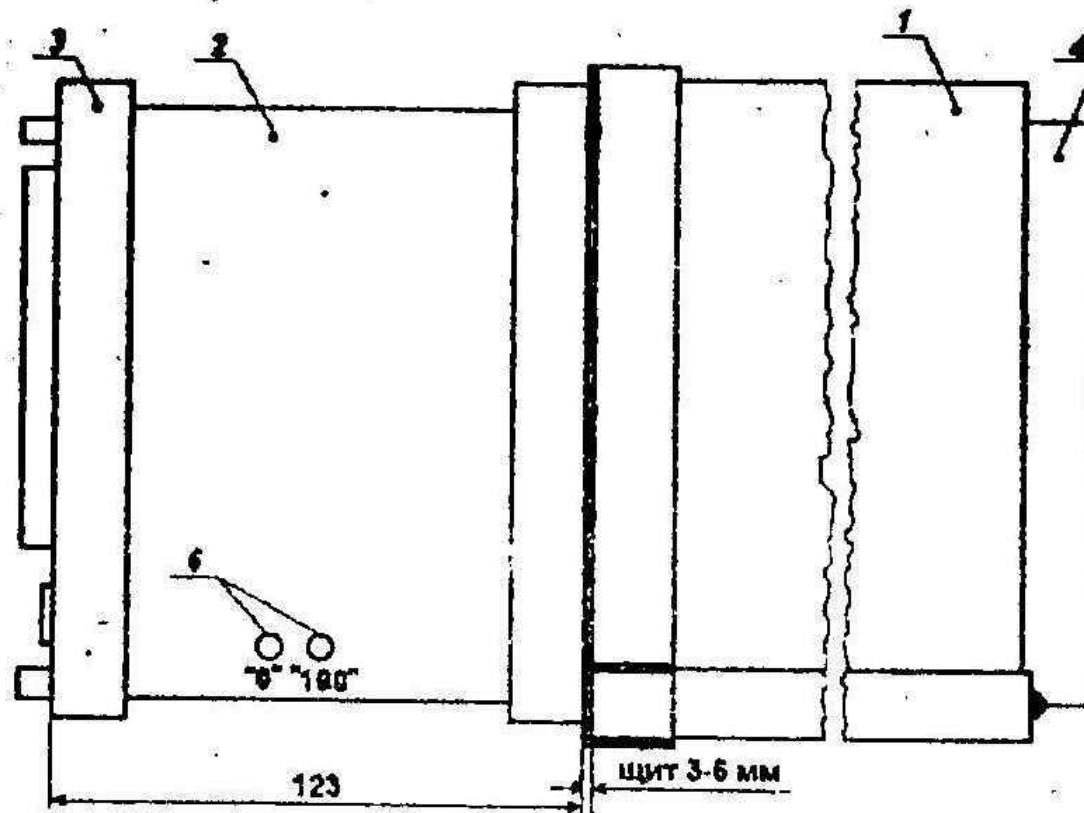
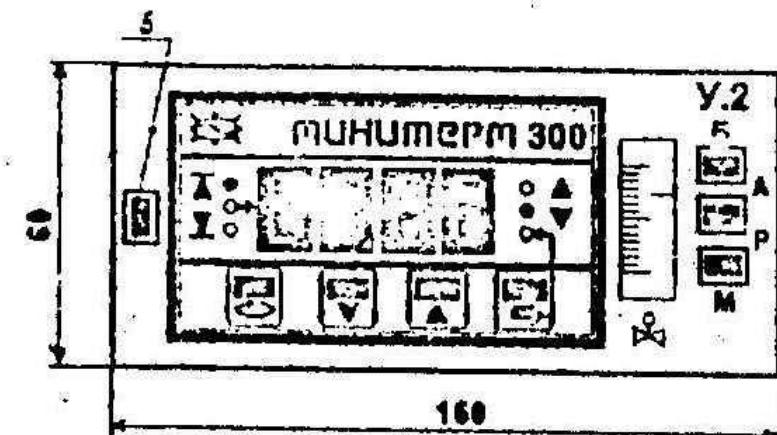
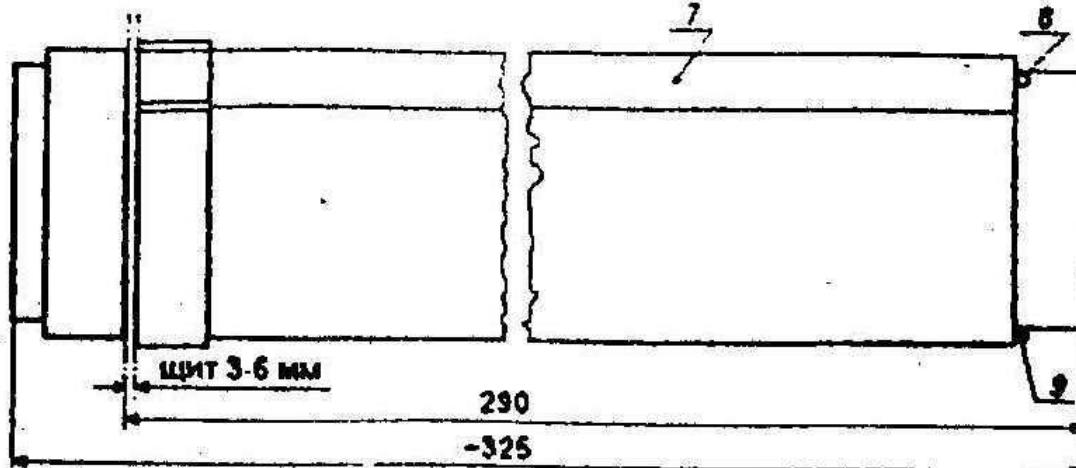
Соединение датчиков входных сигналов с регулятором производится отдельным жгутом или кабелем с сечением проводов **не менее 0,35 мм<sup>2</sup>**. Сопротивление линии для сигналов напряжения не должно превышать 150 Ом. Линию связи для сигналов напряжения рекомендуется выполнять свитыми проводами и при наличии значительных помех поместить в металлический афран, заземленный вблизи датчика. Для повышения точности желательно, чтобы длина линий, соединяющих устройства ВП10М, ВП05М, ВП20М с прибором, не превышала 1 - 2 м.

Линии подключения питания прибора, дискретных входных сигналов, датчика УП, цепей интерфейса выполняются проводом сечением **не менее 0,35 мм<sup>2</sup>**. Линии интерфейсной связи и дискретных входных сигналов выполняются отдельными жгутами, свитыми проводами и при наличии помех экранируются. Длина линий интерфейса **не более 15 м**, а при использовании преобразователя ИЗ00 - **не 500 м**.

Линии контактов реле K1, K2, K3 в зависимости от коммутируемой нагрузки выполняются проводами сечением **0,35-1,0 мм<sup>2</sup>**.

Цепи подключения исполнительного механизма или магнитного контактора выполняются проводом **сечением не менее 1,0 мм<sup>2</sup>** и должны быть защищены автоматом питания.

Рис.1. Габаритные и установочные размеры



Разметка отверстий под крепление

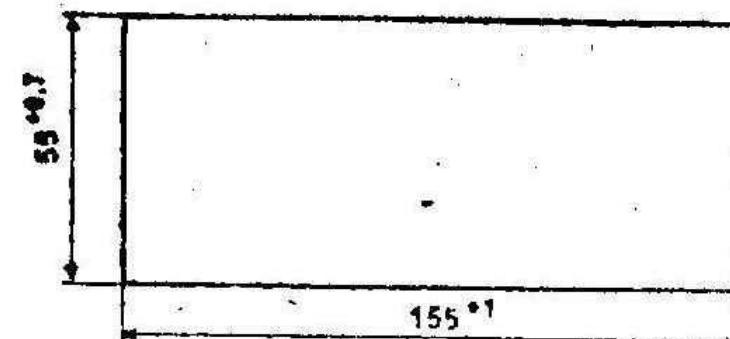
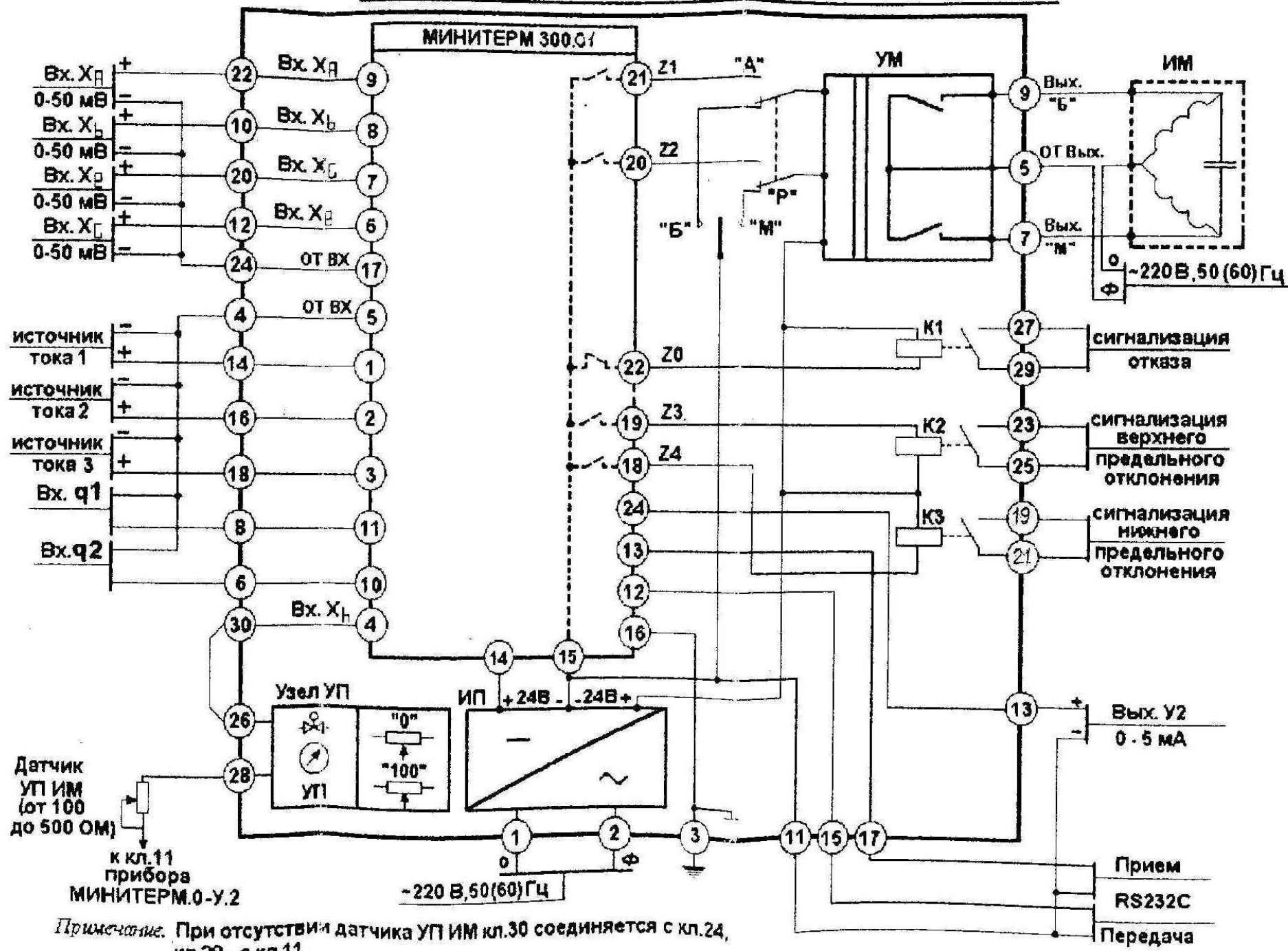


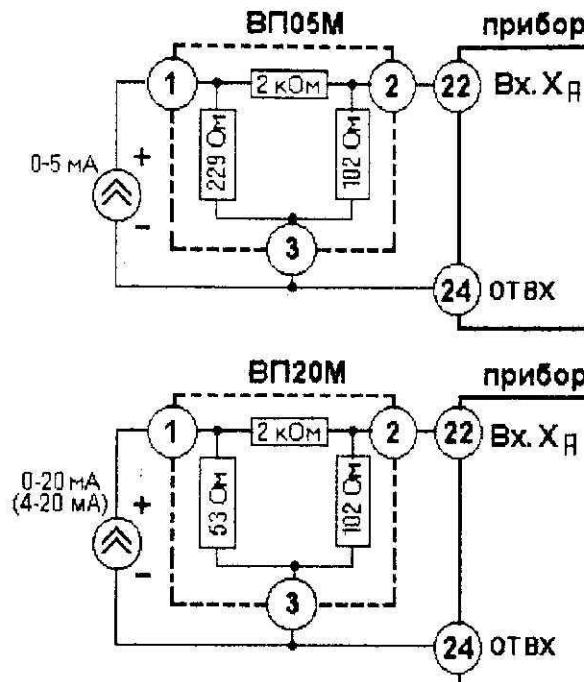
Рис. 2. Функциональная схема прибора МИНИТЕРМ.0 - У.2



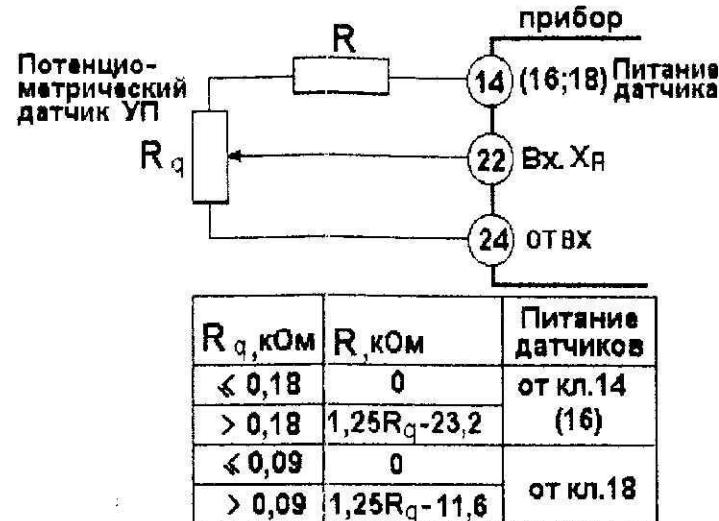
Примечание. При отсутствии датчика УП ИМ кл.30 соединяется с кл.24, кл.28 - с кл.11.

Рис.3. Схемы подключения аналоговых и дискретных сигналов

а) Подключение унифицированных сигналов ко входу  $X_{\text{Д}}$

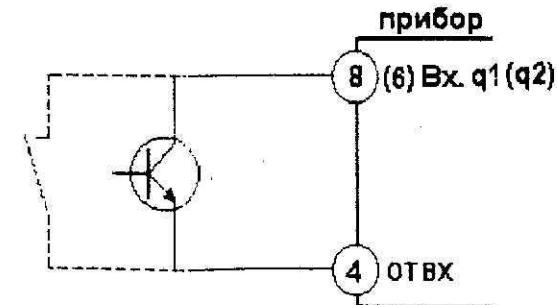


б) Подключение потенциометрического датчика ко входу  $X_{\text{Д}}$



Примечание. Устанавливается резистор  $R$  с отличием от рассчитанной величины не более, чем на +10%.

в) Подключение дискретных входных сигналов ко входам  $q_1, q_2$



Примечания.

1. Подключение унифицированных сигналов и потенциометрического датчика ко входам  $X_b, X_e, X_d$  осуществляется аналогично, при этом вместо клеммы 22 используется клемма согласно таблице:

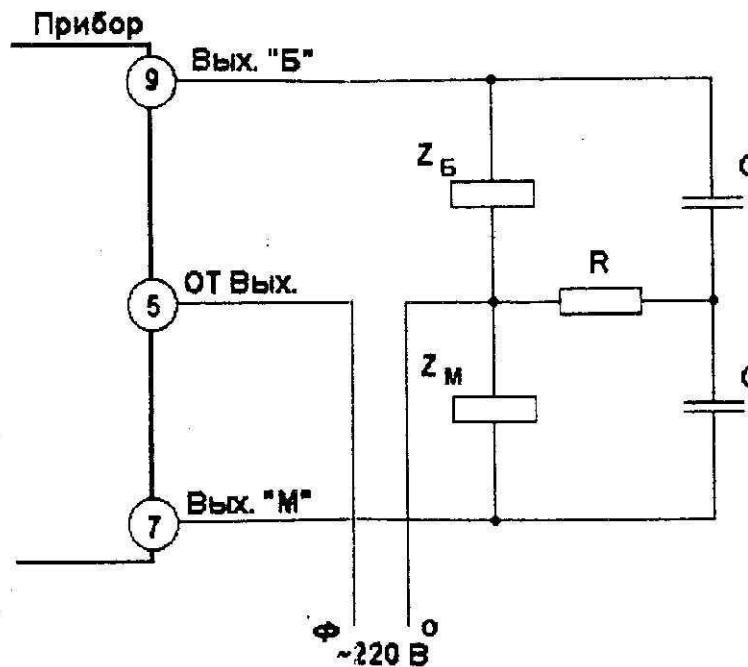
Вход	$X_b$	$X_e$	$X_d$
Номер клеммы	10	20	12

2. Неиспользуемые входы  $X_d, X_b, X_e, X_d$  соединяются перемычкой с клеммой 24.

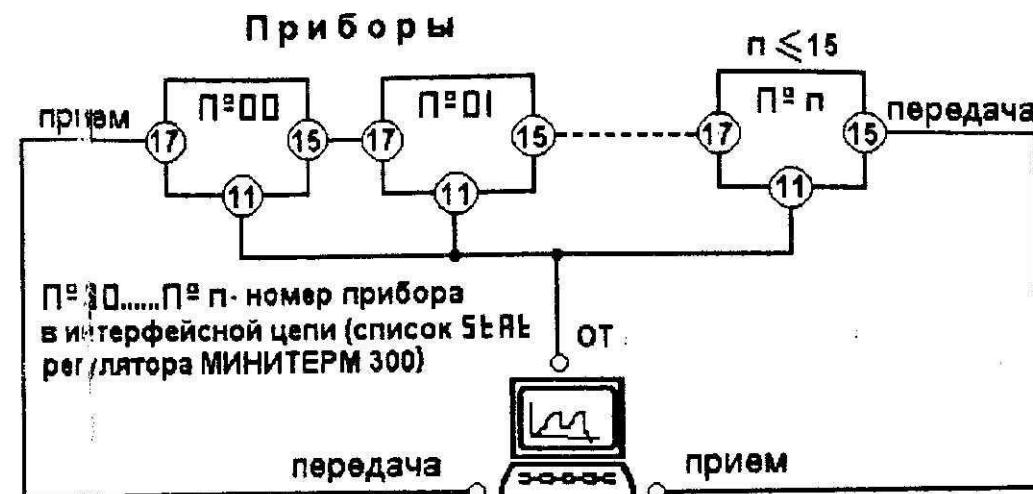
3. Неиспользуемые входы  $q_1, q_2$  оставляются свободными.

Рис.4. Варианты подключения выходных цепей и цепей интерфейсной связи

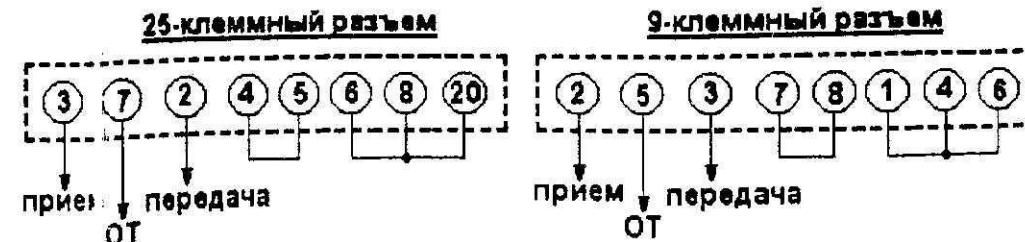
Подключение магнитного контактора  
к выходам "больше" - "меньше"



Подключение цепей интерфейсной связи



Подключение цепей интерфейсной связи  
к последовательному порту ЭВМ



Примечания:

1. Мощность каждой нагрузки  $Z_B, Z_M$  не более 100 ВА;
2.  $R = 100 - 300 \text{ Ом}; 1 \text{ Вт}$
3.  $C = 0,1 - 0,5 \text{ мкФ}; U_{раб} > 480 \text{ В}$